

# Civil Engineering Notes in Hindi

By [www.civilguru.net](http://www.civilguru.net)



## Surveying-II

Useful for Polytechnic Exam, SSC JE, UPSSSC JE, other  
Competitive Exam

**Hand Written Notes in Hindi**

ER. MOHD IMRAN KHAN

Diploma in Civil Engineering (M.b.d), B. tech from K.I.T.P.S (M.b.d)

ऐसे ही अन्य pdf notes पाने के लिए visit करें हमारी website [www.civilguru.net](http://www.civilguru.net) पर जहां आपको और भी बहुत कुछ engineering से relatid data मिलेगा |

## CHAPTER → 1

## \* PLANE TABLE SURVEYING \*

सर्वेक्षण कि वह विधि जिसमें प्रेक्षण व आलेखन साथ-साथ किया जाता है।  
 यह PLANE TABLE SURVEYING कहलाता है।

## \* Purpose of Plane Table Surveying →

- (i) क्षेत्र तथा क्षेत्र में स्थित सभी आकृतियों को उनकी सही स्थिति दर्शाते हुए नक्शा तैयार करना।
- (ii) पटल सर्वेक्षण त्रिथोडोलाइट व त्रिकोणन सर्वेक्षण के अन्तर्गत उपकरण स्टेशन के मध्य स्थलाकृत को विस्तृत विवरण प्राप्त करने में उपयोगी है।
- (iii) पटल सर्वेक्षण में नक्शा क्षेत्र में कार्य समय पर ही तैयार कर लिया जाते हैं।
- (iv) बड़े क्षेत्रों को छोटे पैमाने पर स्थलाकृत सर्वेक्षण करने के लिए जहाँ अद्ययुक्त परिशुद्धता की आवश्यकता नहीं होती है।

Setting Up Plane Table. →

इसके अन्तर्गत निम्न क्रियाएँ आती हैं।

① समतलन (levelling) → समतलन वह प्रक्रिया है जिसमें Plane Table को स्टेशन पर रखकर पाबिसल दृश्य कि सघनता से समतलन किया जाता है।

② केन्द्रक (Centering) → केन्द्रक समतलन परल को स्थापित करने की वह प्रक्रिया है जिसमें Plane Table को स्टेशन के ठीक ऊपर उलथाघर किया जाता है।

③ प्रिकस्थापन (Orientation) → Orientation वह प्रक्रिया है जिसके द्वारा परल को आगामी स्टेशन पर ऐसी स्थिति में स्थापित किया जाए ताकि वह अपने पूर्व वाले स्टेशन पर स्थापना के समान्तर हो जाए।

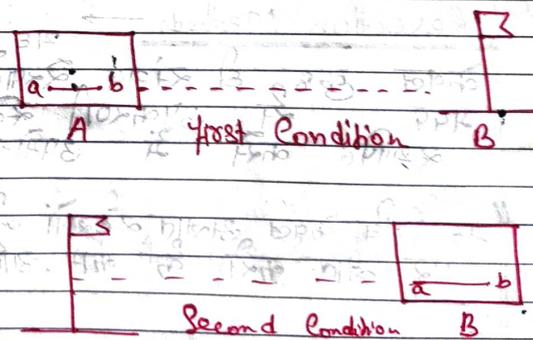
\* ORIENTATION के विधियों से किया जाता है।

- ① Orientation by Trough Compass
- ② Orientation by back sight

TYPES OF PLANE TABLE SURVEYING

- ① Radiation Methods
- ② Intersection Methods
- ③ Traversing Methods
- ④ Resection Methods

\* Orientation By Back Sight Method.



(A) Radiation Methods → यह विधि तब प्रयोग की जाती है जब सम्पूर्ण सर्वेक्षण क्षेत्र इतना छोटा हो कि पटल जो एक ही स्टेशन से समस्त क्षेत्र नियंत्रित किया जा सकता है।

(B) Intersection Methods → इस विधि में कम से कम दो स्टेशनों का घेना आवश्यक है।

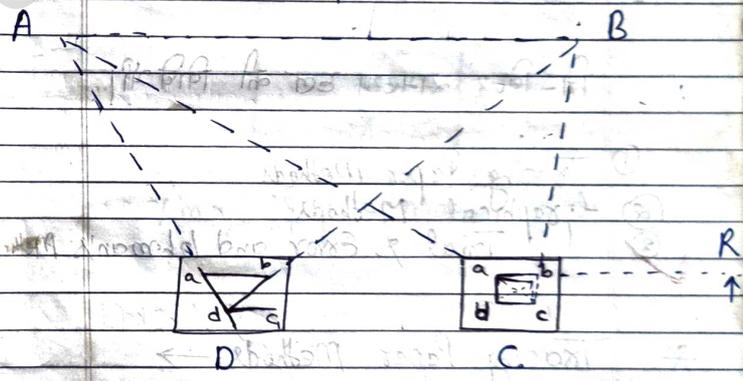
(C) Traversing Methods → इस विधि का प्रयोग माला रेखा सर्वेक्षण में केवल माला रेखा विभाग में प्रयुक्त किया जाता है।

(D) Resection Methods → यह विधि केवल कुछ ही संयुक्त रेखाओं की मदद से उपकरणों के स्टेशन स्थापित करने में उपयोगी है।

“यह विधि केवल अज्ञात स्टेशनों की नक्शे पर वात करने के काम आती है।”

\* Two Point Problem →

Plane Table Surveying में शीट पर दो बिन्दुओं के सम्बन्ध में जिनकी स्थिति इंडिंग शीट पर पूर्व में वात है या बिन्दु समस्या कहलाती है।



Two Point Problem

- ① Graphical Method
- ② Tracing Paper Method

\* TREE POINT PROBLEM →

इस विधि में हम तीन बिन्दुओं की सहायता से उपकरणों के स्थिति शीट पर अंकित करते हैं यह तीनों बिन्दु उपकरणों से दृश्य हैं जिनकी स्थितियाँ शीट पर पहले ही अंकित हैं।

त्रि-बिन्दु समस्या हल की विधियाँ

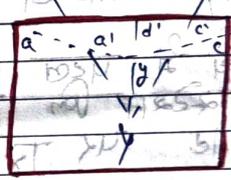
- ① Tracing Paper Methods
- ② Graphical Methods
- ③ Trial & Error and Lehman's Methods

\* Tracing Paper Methods →

इस विधि में Tracing Paper का उपयोग किया जाता है।

माना A, B, C बिन्दु शीट पर अंकित हैं जिनकी स्थितियाँ पहले से ही अंकित हैं कि सहायता से अन्य बिन्दु y को शीट पर

y के रूप में पशानी हैं।



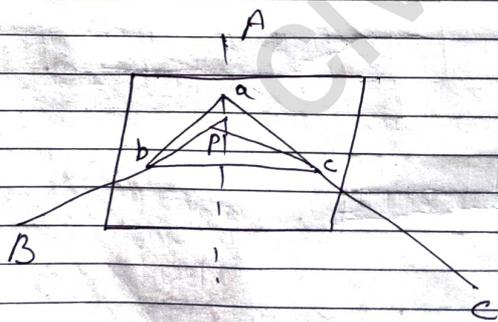
Tracing Paper Methods

PAGE NO: \_\_\_\_\_  
DATE: / /

\* लेहमन विधि, त्रल एवं त्रिभुज →

इस विधि में उपकरण के स्टेशन की स्थिति ज्ञात करते समय मुख्य कार्य Plane Table को अज्ञात बिंदु पर रखकर सही विकल्पान करना है।

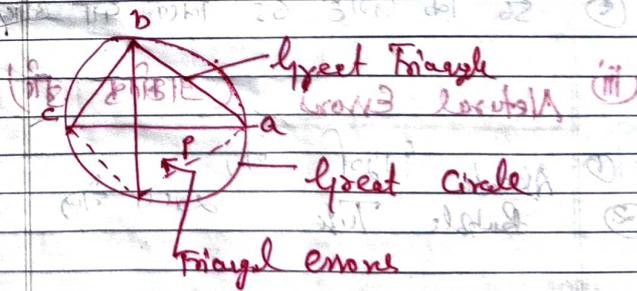
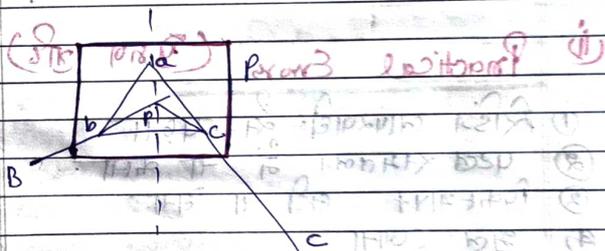
इस विधि में पटल का विकल्पान व स्टेशन की स्थिति का अज्ञात शीट पर Total Error and Lehman's Methods की सहायता से किया जाता है।



PAGE NO: \_\_\_\_\_  
DATE: / /

\* लेहमन का नियम →

(1) यदि स्टेशन बिंदु P वृद्ध त्रिभुज ABC अथवा ड्राइंग शीट पर अंकित बिंदु P abc के शीतर स्थित है तो त्रिभुज ABC वृद्ध त्रिभुज के शीतर ही होगा इस स्थिति में बिंदु P त्रिभुज के अन्दर ही लिया जायेगा।



Errors in Plane Table Survey

(i) Instrument Errors (उपकरण त्रुटि)

- (i) Plane Table & Tripod का स्क्रू ढीलना
- (ii) पटल का नैतिक समतल ना होना
- (iii) एलिडेड की बंधिकाओं का आघात पटल पर होना
- (iv) प्रयोग पाणसल की लुई का ठीक N-S दिशा पर ना टिकना।

(ii) Practical Errors (प्रयोग त्रुटि)

- (1) सिडिंग लापरवाही नही पढ़ना
- (2) पटल समतलन में ना करना
- (3) फिक्स्चरान सही ना होना
- (4) झूल जाना
- (5) 56 कि जगह 65 मिलना

(iii) Natural Errors (प्राकृतिक त्रुटि)

- (1) Alidade त्रुटि
- (2) Bubble Tube त्रुटि

(iv) खराब खतरा (खराब खतरा) के गुण अकगुण →

(1) गुण (लाभ) ↓

- (i) सरल विधि
- (ii) क्षेत्र पंजी
- (iii) प्रेक्षण प अंक साथ-साथ ही जाता है
- (iv) परिशुद्धता
- (v) मितल्यथी

\* अकगुण → (बानिथी) ↓

- (i) मौसम से प्रभावित होता है
- (ii) घुना जंगल
- (iii) भारी उपकरण
- (iv) अंक सामग्री
- (v) खेपेक्षण त्रुटि
- (vi) अत्यधिक उपकरण होते हैं
- (7) अबांतर → किसी भी सर्वेक्षण रेखा का अबांतर उसकी पटल लम्बाई है जो किसी प्रामोटर के समान्त के समान्त मापी जाती है LATITUDE भी कहते हैं
- (8) अबांतर → किसी भी सर्वेक्षण रेखा का अबांतर उसकी पटल निश्चित लम्बाई है जो किसी प्रामोटर के लम्बवत मापी जाती है इसे Dependent (D) कहते हैं

CHAPTER → 2

Counting (Contour Survey)

\* Contour line ↓ (पंक्ति)

~~Contouring (Contour Survey)~~ →

समोच्च रेखा क्षेत्र में एक ही उच्चता के विभिन्न बिंदुओं को मिलाकर कल्पित रेखा होती है। इसे Contour line भी कहते हैं।

\* Contouring (समोच्च रेखा) →

पट क्रिया जिसके अन्तर्गत तलक्षण द्वारा भूमि पर समान उच्चता वाले बिंदुओं को रेखांकन नक्शा तैयार किया जाता है। इस प्रकार के समोच्च रेखांकन को Contour Map कहते हैं।

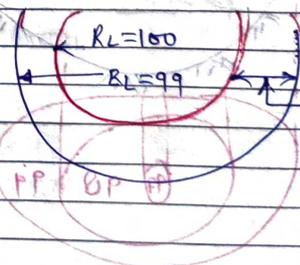
(120)

\* Purpose of Contouring (समोच्च रेखांकन के उद्देश्य)

- ✓ (i) क्षेत्र की समतलता के बारे में जानकारी लेना
- ✓ (ii) उपयुक्त Site Selection समोच्च नक्शा देखकर किया जाता है।
- ✓ (iii) सड़क, रेलमार्ग, सहर आदि के संरेखण में आसानी रहती है।
- ✓ (iv) समोच्च नक्शे की सहायता से जलवाह्य की रास्ता ज्ञात करते हैं।
- ✓ (v) Cross Section खींच सकते हैं।
- ✓ (vi) मिट्टी के प्रवाह व कटाव की जानकारी हेतु।

\* Contour Interval and Horizontal equivalent (समोच्च रेखांतर)

यों क्रमागत समोच्च रेखाओं के बीच की ऊँचाई दूरी समोच्च रेखांतर कहलाती है।

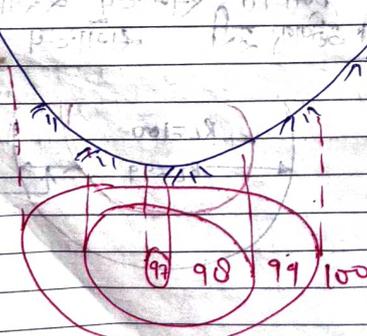
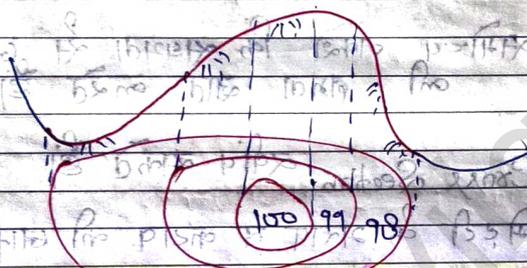


समोच्च रेखांतर

15/13

\* समीच्य रेखांतर का प्रभावित करने वाले कारक

- ① क्षेत्र का प्रकार
- ② संपिठन का उद्देश्य एवं क्षेत्र विस्तार
- ③ नक्शों का पैमाना
- ④



घाटी

\* समीच्य रेखा से जलाशय की तमता ज्ञात करना।

जलाशय की तमता तथा मिट्टी की गणना एक ही तरीके से करते हैं।

$$V = D \left[ \frac{A_1 + A_n + A_2 + A_3 + \dots + A_{n-1}}{2} \right]$$

जहाँ  $D$  = समीच्य अंतराल (C.I.)  
 $A_n$  = महत्तम खण्ड का क्षेत्र

	समीच्यरेखा अंतराल	क्षेत्र	समीच्यरेखा अंतराल	क्षेत्र
1.	150	300 वर्ग म <sup>2</sup>	158	270000
2.	152	9840	160	360000
3.	154	50600	162	534000
4.	156	121600	164	660000

$D = 2m$  समीच्य अंतराल  
 $A_n = 660000$   
 $A_1 = 300$   
 $A_2 = 9840$   
 $A_3 = 50600$   
 $A_4 = 121600$

$$V = D \left[ \frac{A_1 + A_n}{2} + A_2 + A_3 + A_4 + \dots \right]$$

$$V = 2 \left[ \frac{300 + 660000}{2} + 9040 + 506000 + 126000 + 36600 \right] = 453700$$

$$V = 3.52 \times 10^6 \text{ m}^3$$

$$[L \cdot A + \dots + nA + nA + nA + nA] \cdot Q = V$$

छायांकन कक्षा = (L)   
 यदि एक-एक मापक = nA

चौड़ाई	गहराई	चौड़ाई	गहराई
0.70 0.85	0.21	0.70 0.00	0.21
0.70 0.20	0.21	0.70 0.00	0.21
0.70 0.87	0.21	0.70 0.00	0.21
0.70 0.00	0.21	0.70 0.00	0.21

छायांकन कक्षा = (L)   
 0.70 0.00 = nA   
 0.00 = nA   
 0.70 0.00 = nA   
 0.70 0.00 = nA   
 0.70 0.00 = nA

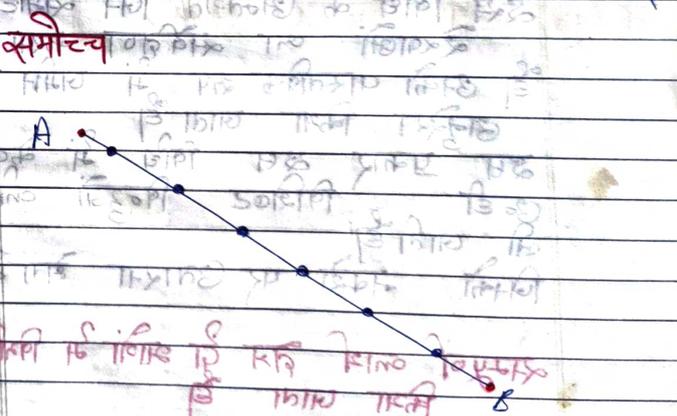
\* समीच्य रेखा के प्रकार →

समीच्य रेखा निम्न दो प्रकार की होती है

① समतल समीच्य रेखा → समान उच्चता वाले बिन्दुओं की मिलाने वाली रेखा समतल समीच्य रेखा अथवा समीच्य रेखा कहलाती है



② समीच्य ढाल रेखा → भूमि पर लगातार ढाल पर लगातार गति बिन्दुओं की मिलाने वाली रेखा समीच्य ढाल रेखा कहलाती है



समोच्च रेखा विधियाँ

- (i) Direct Method (प्रत्यक्ष विधि)
- (ii) Indirect Method (अप्रत्यक्ष)

(1) \* DIRECT Method

CASE (I) जब सम्पूर्ण सर्वेक्षण क्षेत्र एक स्टेशन से नियंत्रित नहीं किया जा सके /

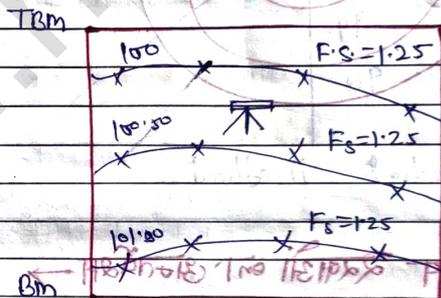
समोच्च रेखा की प्रत्यक्ष विधि

समोच्च रेखा की इस विधि में वांछित मान को समोच्च रेखा पर पड़ने वाले कनेक्ट बिन्दुओं को क्षेत्र में जगह-जगह तलेक्षण गज रखकर रखा जाता है और सर्वेक्षण कैंडे ब्रीड पर टुटता जाता है

Note - समोच्च बिन्दुओं को क्षेत्र में डूबना उईवाधर नियंत्रक कहलाता है

Note - त्रैतिज स्थिति के लिए सर्वेक्षण कुल त्रैतिज नियंत्रण कहलाता है

- (1) उईवाधर नियंत्रण → समान उच्चता बिन्दुओं को क्षेत्र के खोज
- (2) त्रैतिज नियंत्रण → ज्ञात क्षेत्र बिन्दुओं को R.L. निकालना त्रैतिज नियंत्रण कहलाता है

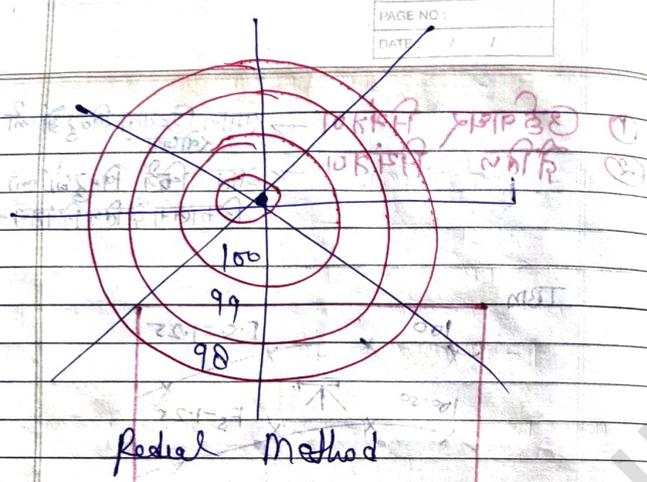


Direct Method

CASE (II) → जब क्षेत्र तो होता है परन्तु एक ही बिन्दु से नियंत्रित होगा

आरीय रेखा विधि → सर्वेक्षण क्षेत्र क्षेत्र के स्थिति में आरीय विधि बहुत अनुभव रहती है

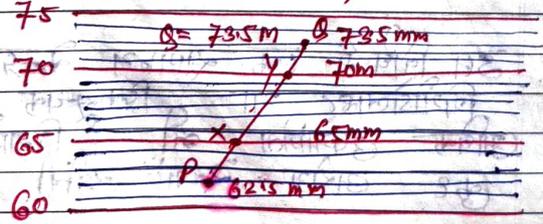
इस विधि में एक सामान्य कैम्प से थियोडोलाइट या प्रिकसूचक द्वारा सर्वेक्षण अधिक उपयोगिता की दिशाओं में कुछ आरीय रेखाएँ खींची जाती हैं



**\* समोच्च रेखाओं का अन्तर्वेशन**

दो विभिन्न उच्चता वाले बिन्दुओं के बीच पाई गई मान वाले बिन्दु की समाप्तपातीय विधि द्वारा स्थिती निर्धारण को अन्तर्वेशन कहते हैं।

- ① Estimation Method
- ② Calculation Method
- ③ Graphical Method



**(2)\* अपत्यन विधि** → अपत्यन विधि कम स्तर वाली तथा कम प्रम साध्य है इनमें समग्र भी कम लगता है समोच्च रेखाओं के तल्ले अधिकतर यह विधि प्रयोग की जाती है।

**कौन अपत्यन विधियाँ हैं**

- ① अनुप्रस्थ काट विधि
- ② वर्ग विधि
- ③ टेकी मीयरी विधि
- ④ अनुप्रस्थ काट विधि

① यह विधि संकरे रास्ते अथवा संरेखण संवेक्षण जैसे सूडक, नहर, रेलवे लाइन आदि के लिए समोच्च संवशा वगैरे के लिए अधिक उपयुक्त है।

**(2) वर्गों का समोच्च रेखा**

इस विधि में सम्पूर्ण क्षेत्र को उचित माप के वर्गों में विभाजित कर लिया जाता है। वर्ग का आकार क्षेत्र के प्रकार तथा समोच्च अन्तराल को हठ्ये में स्वरूपक 0.5m - 30m तक रखा जाता है।

PAGE NO:   
 DATE: / /

समोच्च रेखा विधियों में अन्तर

DIRECT METHOD	INDIRECT METHOD
यह एक जटिल विधि है। सम्पूर्ण क्षेत्र का निर्माण आसानी से नहीं होता है।	यह सरल विधि है। आसानी से क्षेत्रों का खण्डों में बाँटा जा सकता है।
इसकी समोच्च रेखाएँ अधिक परिशुद्ध होती हैं।	इसकी परिशुद्धता कम होती है।
समान ऊँचाई वाले बिन्दुओं में समान लगता है।	विशुद्ध होने में अधिक समय लगता है।
समय एवं व्यय अधिक होता है।	कम समय एवं व्यय ही कहा जाता है।
यह विधि छोटे क्षेत्रों के लिए है।	यह विधि बड़े क्षेत्रों के लिए ही उपयुक्त है।
समान बल वाली शृंखला के लिए अधिक उपयुक्त है।	उपरोक्त शृंखला के लिए ही उपयुक्त है।
Thin Strip के लिए उपयुक्त नहीं है।	Thin Strip के लिए ही उपयुक्त है।

PAGE NO:   
 DATE: / /

CHAPTER → 3   
 THEODOLITE SURVEY

\* THEODOLITE → सभी सर्वेक्षण कार्यों में प्रयोग किये जाने वाला एक बहुत ही परिशुद्ध एवं उपयोगी उपकरण है। इसमें लेवल मशीन तथा प्रिकसूचक दोनों ही उपकरणों के गुणों का समावेश है।

\* TYPES OF THEODOLITE (Main Division)

- ① Transit Theodolite (संक्रमी थियोडोलाइट)
- ② Non-Transit Theodolite (असंक्रमी थियोडोलाइट)

(1) संक्रमी थियोडोलाइट → इस प्रकार के थियोडोलाइट में उपकरण की इरपीम अपने दैतिज अक्ष पर उल्टाधर तल में पूर्ण-वक्र 360 पर घुम जाती है। इसे Transit Theodolite कहते हैं।

⑩ असक्रामी थियोडोलाइट

इस प्रकार के थियोडोलाइट में इस्वीन ऊर्ध्वपाथर तल में पूर्णतः 360° पर नहीं घूम पाती इसमें इस्वीन से निकलने वाली डुब्दी रेखा का संक्रमण नहीं किया जा सकता

Note → आजकल यह प्रयोग में नहीं लाये जाते हैं

\* CLASSIFICATION OF THEODOLITE

\* ① इस्वीन के आधार पर

- ① Transit Theodolite
- ② Non-Transit Theodolite

\* ② लेंस के साइज के आधार पर

- ① 68cm से 12cm व्यास की लेंस का
- ② 12cm से 25cm व्यास की लेंस का

\* ③ अल्पतमोंक के आधार पर

- ① वनियर थियोडोलाइट
- ② माइक्रोपैटिक
- ③ इलेक्ट्रॉनिक थियोडोलाइट

④ Focussing Arrangement के आधार पर

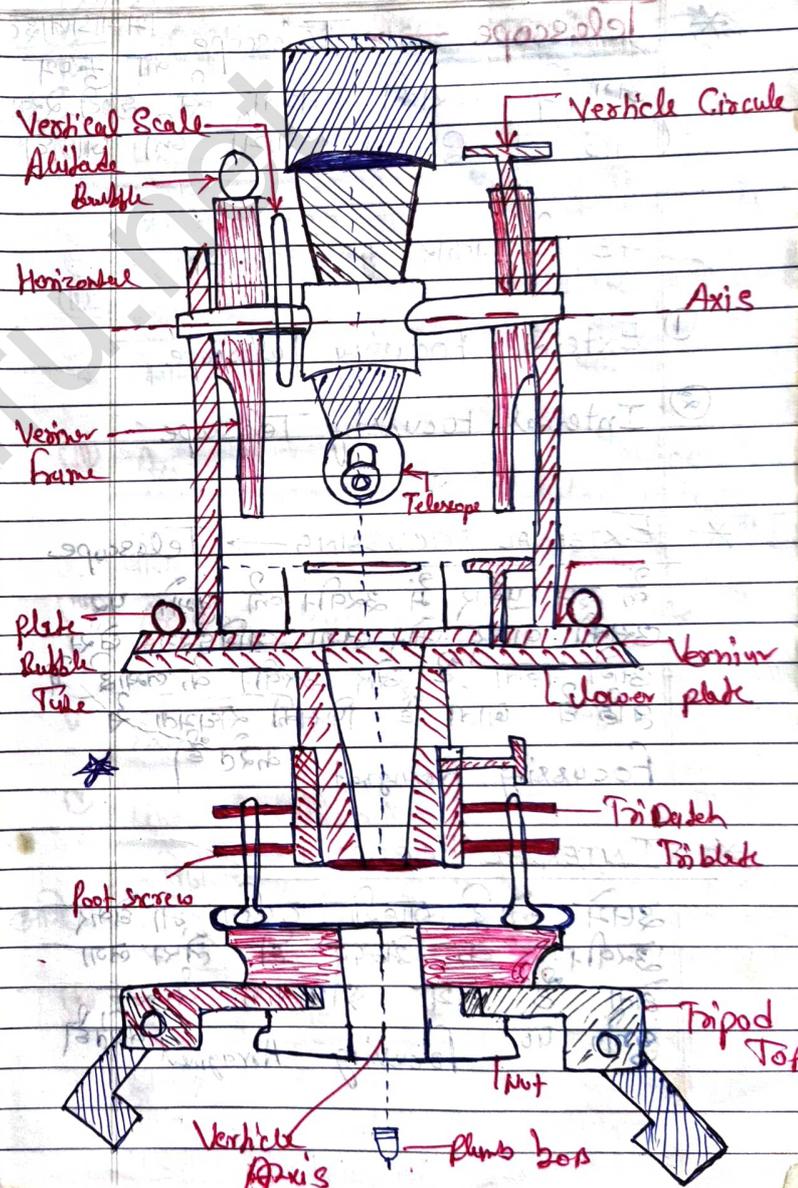
- ① Internal Focussing Theodolite
- ② External focussing Theodolite

PAGE NO: \_\_\_\_\_  
DATE: / /

संक्रामा विद्योडोलाइट के मुख्य भाग

- ① TRIPOD
- ② TRIVET (Base Plate)
- ③ FOOT SCREW
- ④ TRIBATCH
- ⑤ LEVELLING HEAD
- ⑥ SPINDLES
- ⑦ LOWER PLATE
- ⑧ UPPER PLATE
- ⑨ BUBBLE TUBE
- ⑩ VERTICLE CIRCLE
- ⑪ A-FRAME
- ⑫ ALITUDE BUBBLE
- ⑬ COMPASS
- ⑭ PLUMB BOB
- ⑮ FOCUSSING SCREW
- ⑯ SLOW MOTION SCREW
- ⑰ CLAMPING SCREW
- ⑱

PAGE NO: \_\_\_\_\_  
DATE: / /



\* Telescope → Telescope

अंग है इसकी सघनता से इष्ट रेखा (Line of Sight) स्थायी की जाती है

यह दो प्रकार का होता है

- ① External focussing Telescope
- ② Internal focussing Telescope

\* EXTERNAL FOCUSSING → Telescope

के इस प्रकार में इस्वीन की धुमे पर उसकी वादर जोर लगा अभिदृश्यक लेंस अंगीकृत है और इस्वीन के लम्बाई में घुंटा घे जाती है जिसकी सघनता से focussing Arrangement करते हैं

\* INTERNAL FOCUSSING →

इसमें जोड़ी वादरी दुपुनो ना बकर इस्वीन के अन्दर ही लेंस लगा होता है तथा प्रोत्राक्रम के एक धुमे पर focussing Arrangement करते हैं

\* SOME TECHNICAL TERMS

- ① Horizontal Axis → यह एक कल्पितक रेखा है जो क्षैतिज समतल में स्टैंड के मध्य से गुजरती है
- ② Vertical Axis → इस अक्ष पर बियोजेलाइस धुमेता है तथा इसकी ऊपरी व निचली प्लेटें भी धुमेती हैं
- ③ Axis of Telescope → Eye piece व के प्रकाशीय बिन्दु Objective piece को मिलाने वाली रेखा Axis of Telescope कहलाती है
- ④ Axis of level Tube → level Tube के अनुदैर्घ्य अक्ष के केंद्र पर सीधी स्पर्शज्या रेखा Axis of level Tube कहलाती है
- ⑤ Line of Collimation → Telescope के क्षैतिज रेखा का प्रतिच्छेदन बिन्दु और अभिदृश्यक लेंस के प्रकाशीय केंद्र को मिलाने वाली रेखा लाइन ऑफ कॉलिमेशन या इष्ट रेखा कहलाती है
- ⑥ Line of Sight → अभिदृश्यक लेंस के द्वारा प्राप्त के कवन बिन्दु से घेरी हुई जो रेखा नेत्रिका द्वारा सर्वतक तक पहुँचती है Line of Sight कहलाती है

\* Centering → Theodolite को दिये गये स्टेशन बिन्दु के ऊपर स्थापित करना केन्द्रण कहलाता है (i)

\* Transiting → Theodolite में Telescope का Transition Axis पर उद्घाटन अत्र पर 180° कोण पर धुमने की प्रक्रिया Transiting कहलाती है। इसे Reversing भी कहते हैं (iii)

\* Left face Observation → यदि Observation पढ़ते समय Vertical Circle, Observer के left Side में होता है तो left face Observation कहते हैं (ii)

\* Right face Observation → यदि Observation पढ़ते समय Vertical Circle, Observer के ~~left Side~~ Right Side में होता है तो Right face Observation कहते हैं (iv)

\* Telescope Normal / Direct → यदि प्रयोग लेते समय Vertical Circle में Observer के left Side पर लगी Telescope के bubble Tube के ऊपर Telescope Normal / Direct कहलाती है (v)

\* Telescope Inverted → Vertical Circle और Observer के दाहिने ओर है तथा telescope के bubble tube telescope के नीचे और है तब यह स्थिति Telescope inverted कहलाती है (vi)

त्रिभुजोलाइट के समायोजन

- ① उद्घाटनी समायोजन
- ② Centering ③ levelling ④ लम्बन का निरास
- ⑤ उद्घाटनी समायोजन → यह तब किये जाते हैं जब कोई अक्ष या Telescope गड़बड़ा जाती है

\* लम्बन → यदि उपकरण की इस्वीन से फेरने पर डायग्राम की रेखाएँ और अक्षांश पाइयांक परस्पर हिलते नजर आते तो इसे लम्बन कहते हैं।

\* लम्बन का निरास → यह दो प्रकार से किया जाता है।

① मैट्रिका का फोकस करके → डायग्राम की रेखाओं को स्पष्ट देखने के लिए मैट्रिका का focussing किया जाता है।

② अभिध्रुव लेंस का फोकस करके → जिस वस्तु पर फोकस करना होता है उस ओर इस्वीन करके ① focussing screw घुमाया जाता है जिससे प्रतिबिम्ब स्पष्ट दिखाई पड़े इस प्रकार वस्तु का प्रतिबिम्ब डायग्राम पर बन जाता है।

THEODOLITE से द्वैतिज ज्ञान मापने की विधि

त्रिजोडोलाइट से द्वैतिज ज्ञान मापने की तीन विधियाँ हैं।

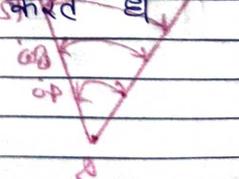
- ① सामान्य विधि (General Method)
- ② आहति विधि (Repetition Method)
- ③ पुनरावलोकन विधि (Reiteration Method)

\* आहति विधि (Repetition) विधि →

बहुत अधिक परिशुद्धता से द्वैतिज ज्ञान मापने के लिए आहति विधि प्रयोग की जाती है।

इस विधि में ज्ञान कई बार मापा जाता है। तथा (उसका औसत) ज्ञान निकाला जाता है।

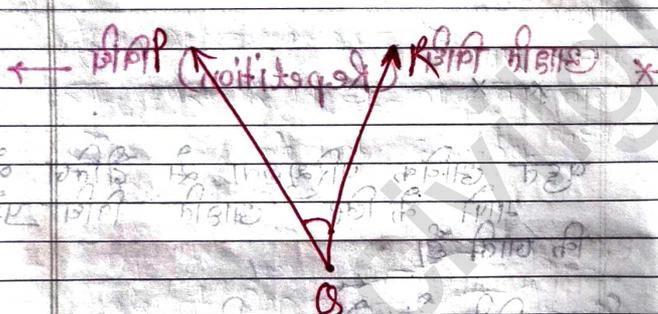
① ज्ञान पर मापने के लिए उपकरण को 0 पर स्थापित करके केन्द्रक व समतल आकरते हैं।



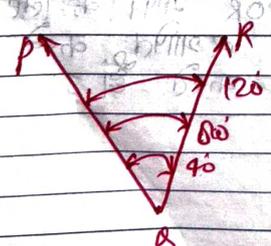
PAGE NO: \_\_\_\_\_  
DATE: / /

② उपरी वृद्धि और सुद्धि गति पंच धरा वनित्र A को मुख्य स्केल पर शुद्ध पाष्याक से मिलो है इस स्थिति में वनित्र का पाष्याक 180° होगा।

③ इस प्रकार  $\angle PQR$  ज्ञात कर लेते हैं।



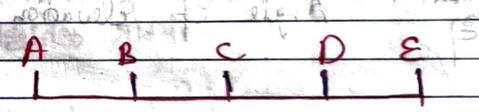
(ii) आवृत्ति विधि (Repetition Methods)



PAGE NO: \_\_\_\_\_  
DATE: / /

\* त्रिभुजोलाइट कि सधयता से रेखा की वलना

त्रिभुजोलाइट को बिन्दु A पर स्थापित करो और इसका समतल एव केन्द्रण करके B को परिशुद्धता से देखो इस दृष्टि रेखा को से AB की सीध में एक आरम्भ हड गाड करु बिन्दु C स्थापित कर लो उपकरण को अब B पर स्थापित करके C को परिशुद्धता से देखो और नयी दृष्टि पा रेखा की सीध में एक बिन्दु D स्थापित करो और इस प्रकार रेखा ओगे वलती जायेगी



← वलना से अलग

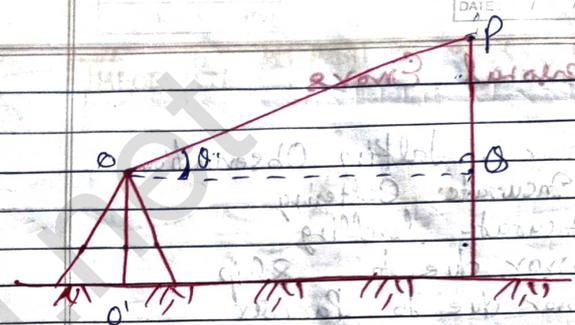
त्रिभुजोलाइट से उच्चकार कोण मापना

\* Vertical Angle →

त्रैतिज समतल तथा नत दृष्टी रेखा के बीच उच्चकार समतल में घेने कोण उच्चकार कोण कहलाते हैं।

\* Angle of Elevation → यदि लम्ब बिन्दु त्रैतिज समतल से उपर स्थित है तब घेने वाला कोण Angle of Elevation कहलाता है।

\* Angle of Depression → यदि लम्ब बिन्दु त्रैतिज समतल से नीचे स्थित है तब घेने वाला कोण Angle of Depression कहलाता है।



Errors in Theodolite

- ① उपकरण त्रुटियाँ
- ② व्याक्तिगत या पुराने त्रुटियाँ
- ③ प्राकृतिक त्रुटियाँ

\* उपकरण त्रुटियाँ ↓

- ① त्रुटिपूर्ण अंशांकन के कारण त्रुटि
- ② परिमत्र कि उत्कृष्टता से उत्पन्न त्रुटि
- ③ बबल के समझन ना होने के कारण त्रुटि
- ④ दृष्टी रेखा त्रैतिज के कारण
- ⑤ दूरपीत की पाणसल अरा के कारण

Personal Errors

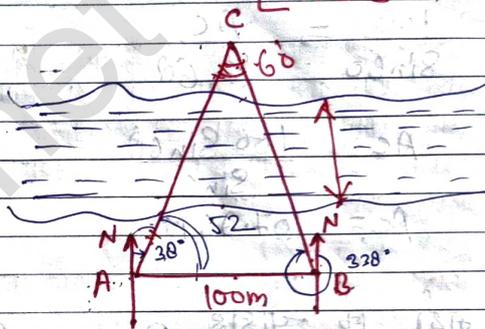
- ① Error in taking Observation
- ② Inaccurate Centering
- ③ Inaccurate levelling
- ④ Error due to slip
- ⑤ Error due to Parallel



Natural Errors

- ① Due to Variation temperature
- ② Direct sun rays
- ③ Due to wind
- ④ Due to rain
- ⑤ Due to missing of instrument

~~THEODOLITE~~ से नदी या नहर की चौड़ाई मापना [UPBTE → 2017]



सबसे पहले दो बिन्दु A तथा B नदी के किनारे पर मोटे हैं जिनकी माध्य दूरी 100M है।

एक उपकरण A पर स्थापित करके नदी के इसी ओर स्थित C को देखा तथा कोण समलिखित करा। इसी प्रकार उपकरण B पर स्थापित करके कि C को समलिखित करा।

अंश  $\Delta ABC$  में Sine

$$\begin{aligned} \angle CAB &= (90 - 38) = 52^\circ \\ \angle ABC &= 388 - 270 = 68^\circ \\ \angle ACB &= 60^\circ \end{aligned}$$

$\Delta ABC$  में Sine Rule

$$\frac{100}{\sin 60} = \frac{AC}{\sin 60}$$

$$AC = \frac{100 \sin 60}{\sin 60}$$

$$AC = 107.06 \text{ M}$$

नदी कि चौड़ाई

$$D = AC \sin 52$$

$$= 107.06 \times 0.788$$

$$= 84.36 \text{ M}$$

\* Swinging of Theodolite

जब Telescope को इसके उद्दिष्ट्य अक्ष के प्रति क्षैतिज समतल में घुमाया जाता है तो इसे Telescope की Swinging प्रक्रिया कहते हैं।

$$\angle 22 = (68 - 46) = 22^\circ$$

$$\angle 32 = (68 - 46) = 22^\circ$$

$$\angle 32 = 22^\circ$$

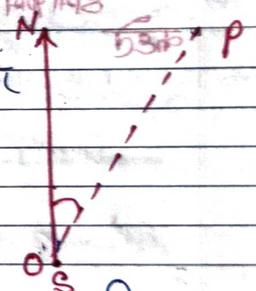
\* THEODOLITE का प्रयोग करके रेखा का प्रिक्रम निकालना।

UPBE-2017  
 THEODOLITE द्वारा किसी रेखा का प्रिक्रम ज्ञात करने के लिए उपकरण में प्रिक्रम लगेने का प्राथम्य होता है।

माना OP एक सर्वेक्षण रेखा है।

सबसे पहले बिन्दु O पर स्टेशन करके सेंटर करके P कि तरफ देखते हैं। कोण पढ़ें।

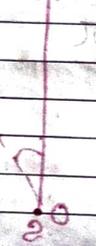
और यदि कोण रेखा PS की Bearing  $\angle PON$  कहलायेगा।



\* टिकोमीटरी नाम पर एक टिप्पणी \*

टिकोमीटरी एक त्रैणिक थियोडोलाइट जिसके विष्व वा समान्तर स्टेडिया एक त्रैणिक क्रस तन्व के उपर इसरी इसके नीचे एक निधारित इसरी पर की होती है।

Note - जिस थियोडोलाइट में स्टेडिया तार वाला डिजाइन होगा उसे टिकोमीटरी कहते हैं।



CHAPTER-4

TOTAL STATION

\* TOTAL STATION → आजकल इस आधुनिक युग में Electronic total station, Digital theodolite का अत्यधिक उपयोग चल रहा है यह एक आधुनिक परिष्कृत उपकरण जिसमें सर्विजन तैज में संयोजनाएँ एवं सर्वे कार्य परिष्कृत व जल्दी हो जाते हैं इसका परास एकल पिंक से 2km और परिष्कृत  $\pm 2k$  वेगे है नीचे लेख किताों हुए उपयोगों हैं।

\* Use of total station →

- ① हरिमी तथा बाल नापना
- ② चतुर्भुज मापन
- ③ बाण मापन
- ④ डाय प्रोसेसिंग
- ⑤ ब्रपन सर्विजन
- ⑥ नक्शा बनाना

TOTAL STATION के उपयोग →

- ① अति उच्चता वाले पिन्डु मापना
- ② गुम पिन्डु निकालना
- ③ न्यूनबाण आदि मापना

\* AUTO LEVELING

इसे स्वतः संरेखित लेवल भी कहते हैं।

Auto level में हल्की रेखा उहवाधर के लम्ब करने के लिए, प्लेट पाणसल का घुमान आवश्यक नहीं है।

ऑप्टिक लेवल में नत पतिकांक धरा यह कार्य सरलता से स्वतः ही हो जाता है। इस ऑप्टिक लेवल को ऑप्टिक लेवल कहते हैं।

- 1. ऑप्टिक लेवल
- 2. ऑप्टिक लेवल
- 3. ऑप्टिक लेवल
- 4. ऑप्टिक लेवल
- 5. ऑप्टिक लेवल
- 6. ऑप्टिक लेवल

- 1. ऑप्टिक लेवल
- 2. ऑप्टिक लेवल
- 3. ऑप्टिक लेवल
- 4. ऑप्टिक लेवल

TECHNOMETRIC SURVEILING

\* टेकिमेट्री सर्वेक्षण

टेकिमेट्री-सर्वेक्षण जैविक सर्वेक्षण कि वह शाखा है जिसमें नैतिक व उहवाधर इरिग्री यंत्र धरा प्रेक्षण लेकर बात की जाती है। साधारण तरीकों में यह इरी लरीय व कीते से मापी जाती है जबकि टेकिमेट्री सर्वेक्षण में प्रकाशिक पद्धति धरा इन इरिग्री की संगणना बहुत ही कम समय में की जाती है।

\* टेकिमेट्री सर्वेक्षण के उपकरण

- 1. TECHNOMETER टेकिमेट्र
- 2. STADIA Red (स्टेडिया रड)

TECHNOMETER → यह एक साधारण Transit जिस प्रिज्मोलैट में Tedoblik होता है। स्टेडिया लीड वाला डायफ्राम लगा है उसे टेकिमेट्र कहते हैं।

01/08/2016

PAGE NO. :

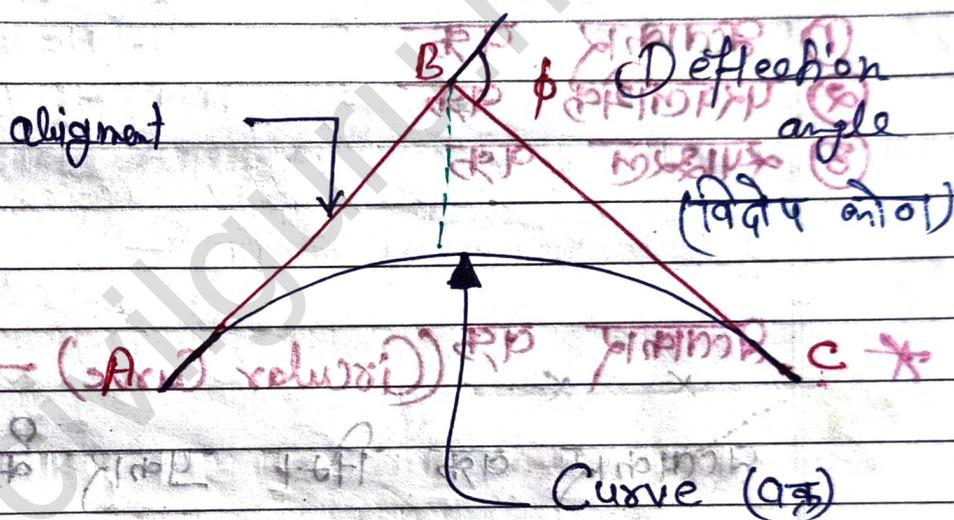
DATE : / /

24

**CHAPTER → 5**

**CURVE** ~~का~~ ~~वक्र~~

\* **INTRODUCTION** → दो सीधी रेखाओं के बीच दिशा परिवर्तन के लिए रेवले लाइन, ठीस प सीवर लाइन, सड़क, नहर, व सुरंग आदि में वक्र प्रयोग किया जाता है \*



\* **मुख्य वर्गीकरण (MAIN DIVISION)** →

(i) **क्षैतिज वक्र (Horizontal Curve)** →

किसी संचार लाइन के संरेखण में परिवर्तन यदि क्षैतिज समतल में होता है तो वक्र क्षैतिज वक्र कहलाता है

\* उर्ध्वाधर वक्र (Vertical Curve) →

जब किसी संचाल लाइन के संरेखण में परिवर्तन उर्ध्वाधर समतल में होता है तो वक्र उर्ध्वाधर वक्र कहलाता है।

\* आकार के आधार पर वक्रों का वर्गीकरण

- ① सरलाकार वक्र
- ② परवलयिक वक्र
- ③ स्पाइरल वक्र

\* सरलाकार वक्र (Circular Curve) →

सरलाकार वक्र निम्न प्रकार के होते हैं

- ① सरल वक्र → Simple Curve
- ② मिश्र वक्र → Compound Curve \*
- ③ प्रत्यावर्ती वक्र → Reverse Curve
- ④ संक्रमण वक्र → Transit Curve
- ⑤ लेमनिस्केट वक्र → Lemniscate Curve

④ TRANSITION CURVE (संक्रमण वक्र) →

~~संक्रमण वक्र सीधी रेखा और सरल वक्र के मध्य लगाया संक्रमण वक्र जइ प्रकार के जैसे Spiral और Parabola होते हैं।~~

सड़क व रेलमार्गों में यह वक्र जिसकी वक्रता त्रिज्या प्रत्येक बिन्दु पर बदलती है।  
जिनको साधारण वक्र व स्पर्श रेखा के बीच लगाया जाता है।  
संक्रमण वक्र कहलाता है।

\* संक्रमण वक्र बनाने के उद्देश्य

- ① सीधी सड़क के कैम्बर से साधारण वक्र पर एक निश्चित वाहरी उड़ान लगाने में सघयता मिलती है।
- ② पहियों को लाइन से उतरना व फिसलने से बचना।

③ इस वक्र का मुख्य उद्देश्य वाहनों को सीधी सड़क से वक्र रूप में बदलने में सहायता मिलती है।

④ यह वक्र सड़क की चौं वक्र के पथ देता है।

\* संक्रमण वक्र कि लम्बाई → लम्बाई ज्ञात करने कि दो विधि हैं

① स्वेटिचक लम्बाई → स्वयं मान ली जाती है

② स्वेटिचक ढाल द्वारा → स्वेटिचक ढाल के द्वारा उपयुक्त ढाल मान ली जाती है जैसे 1 in 300, 300 meter सड़क में 1 meter ढाल (इवॉन) है।

③ समग्र पर विधि → इस विधि के द्वारा संक्रमण वक्र कि लंबाई निर्धारित करने के लिए (361) घेद्यमान  $h$  की स्वेटिचक समग्र पर जैसे 1.8 द्वारा लिया जाता है।

$$L = \frac{BV^2}{gR}$$

$$e = t \times r$$

$$e = \frac{L \times r}{V^2}$$

$$t = \frac{L}{V^2}$$

- $L$  = संक्रमण वक्र कि लंबाई
- $V$  = वाहन गति  $m/sec$
- $r$  = समग्र पर  $m/sec$
- $h$  = 361,  $cm$
- $t$  = संक्रमण वक्र की पाट को के लम्बाई

\* वक्र कि डिग्री → वक्र कि एक निश्चित लम्बाई की दायें द्वारा वक्र के केन्द्र पर अन्तर्गत कौण वक्र की डिग्री कहलाता है। Degree of Curvature

$$\angle T_1 O T_2 = \phi$$

\* वक्र प्रिज्या → किसी वक्र कि प्रिज्या उसकी वक्र प्रिज्या कहलाता है।

प्रतिच्छेदन बिन्दु

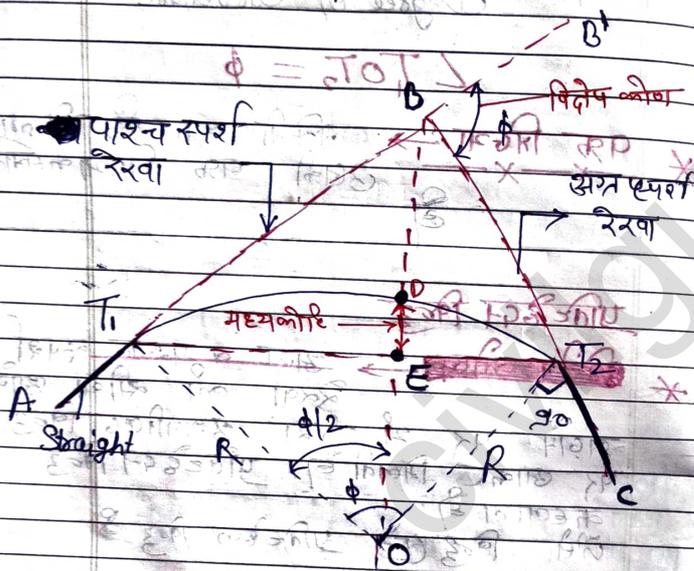
\* ~~विशेष~~ → अथ वृत्त स्पर्श रेखा की सीधें आगे बढ़ाने पर ये बिन्दु अन्तर्गत बिन्दु पर आकर मिलती है। प्रतिच्छेदन बिन्दु कहलाता है जैसे बिन्दु (B) प्रतिच्छेदन बिन्दु है।

\* विक्षेप कोण → वह कोण जिस पर अग्र स्पर्श रेखा के पश्च स्पर्श रेखा से भुक्ती है विक्षेप कोण कहलाता है।

$$\angle B'BC = \phi$$

PAGE NO: \_\_\_\_\_  
DATE: / /

\* मध्य कोटि → वक्र की शिखर कि ऊँचाई को मध्य कोटि कहते हैं।  
\* कोटि जीवा के मध्य बिंदु को मिली वाली सीधी रेखा को मध्य कोटि कहते हैं।



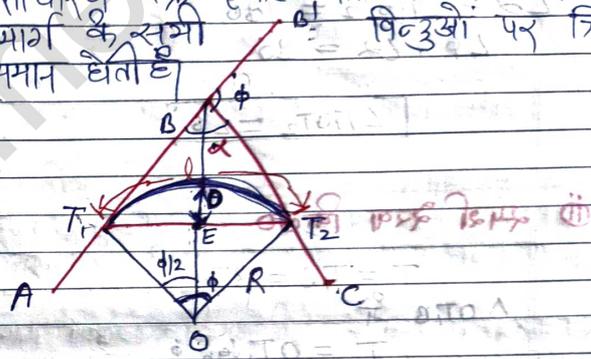
← कोटि रेखा

$\phi = 28.8^\circ$

PAGE NO: \_\_\_\_\_  
DATE: / /

\* साधारण वक्र (Simple Curve) के तत्व

साधारण वक्र एकल त्रिज्या का होता है।  
मार्ग के सभी बिंदुओं पर त्रिज्या समान होती है।



$\angle B'OT_2 = \phi =$  विक्षेप कोण  
 $\angle T_1BT_2 = \alpha =$  प्रतिच्छेदन कोण  
 $\phi + \alpha = 180^\circ$

- T = स्पर्श रेखा कि लम्बाई  $T_1T_2$
- l = वक्र कि लम्बाई  $A_1A_2$
- L = दीर्घ जीवा  $T_1ET_2$
- BD = शिखर दूरी
- M = मध्य कोटि DE

$\angle T_1OT_2 =$  केन्द्र कोण या वक्र कोण

Note → इसका प्रयोग पिशा परिवर्तन के लिए होता है।  
(1-3-4)  $\alpha = 180^\circ$

क) केन्द्र-कोण (अपेक्षित) पर पत्राचार

$$\angle \alpha + \angle T_1 O T_2 = 180^\circ$$

$$\angle \phi + \angle \alpha = 180^\circ$$

$$\angle T_1 O T_2 = \angle \phi$$

ग) स्पर्श रेखा कि लंब

$$T = T_1 B = B T_2$$

$$\Delta O T_1 B \text{ में}$$

$$T = O T_1 \tan \frac{\phi}{2}$$

$$T = R \tan \frac{\phi}{2}$$

घ) वक्र कि लम्बाई

$$L = T_1 T_2 = 2 T_1 E$$

$$\Delta O T_1 E$$

$$\sin \frac{\phi}{2} = \frac{T_1 E}{R}$$

$$T_1 E = R \sin \frac{\phi}{2}$$

च) शिखर इरी

$$BD = R_0 - 00$$

$$BD = R \sec \frac{\phi}{2} - R$$

$$BD = R (\sec \frac{\phi}{2} - 1)$$

\* साधारण वक्र रचना कि विधियाँ

- 1) रेखीय विधि
- 2) कोणीय विधि

1) रेखीय विधि  $\rightarrow$  रेखा A, B पर T, स x इरी पर एक बिन्दु P ले। बिन्दु P से एक लम्ब खसका P Q निकाले।

माना यह O x है अर्थात T, P = x व P Q = O x

बिन्दु Q से एक रेखा S Q स्पर्श रेखा A, B के समान्तर खीयी जा त्रिज्या O A, को बिन्दु S पर काटी है।

$$T_1 S = P Q = O x$$

$$S Q = T_1 P = x$$

$$O T_1 = R \text{ त्रिज्या}$$

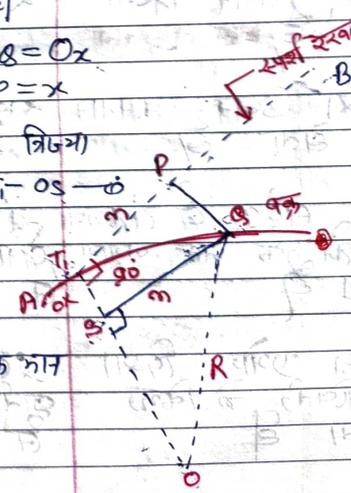
$$T_1 S = O T_1 - O S = R - O S$$

समकोण  $\Delta O S Q$  में

$$O S^2 = O Q^2 - S Q^2$$

$$O S = \sqrt{R^2 - x^2}$$

समी 0 कि O A व O S के माप बखसने पर



विभिन्न  $Ox = R\sqrt{R^2 - x^2}$  का प्रत्याहार

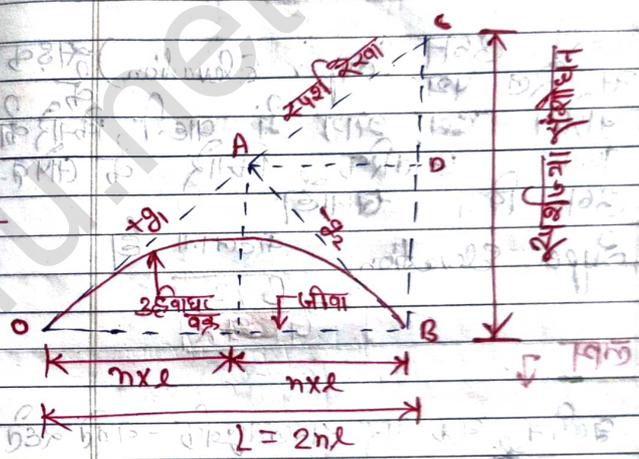
$$Ox = \frac{x^2}{2R}$$

गिरी लॉजिस्टिक (1)   
 गिरी लॉजिस्टिक (2)

यह लॉजिस्टिक मात्र है

साधारण वक्र	संक्रमण वक्र
यह एकल त्रिज्या से बना होता है	इसकी त्रिज्या परिवर्तनीय होती है
वक्र के सभी बिन्दुओं पर स्तमान त्रिज्या होता है	प्रत्येक बिन्दु पर बदलती रहती है
वाहरी उबान एकसमान होता है	संक्रमण वक्र में यह क्रमिक रूप से बदलता है
यह सदैव ही संक्रमण वक्रों के मह्य बनाया जाता है	संक्रमण वक्र ध्रुवीय वक्र के दोनो किनारे पर समान रूप से दिया जाता है
इसका उपयोग विशा परिवर्तन के किया जाता है	इसका उपयोग ताहों का ध्रुवीय पथ पर ध्रुवीय संचरण के लिए करते हैं

\* उहवाधर वक्र को कैसे स्थापित किया जाता है



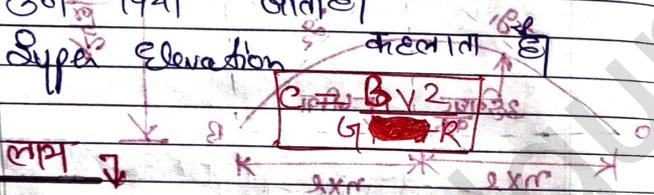
उहवाधर वक्रों में वक्र के अनुदेश डरिओं तैतिव समतल पर मापी जाती है क्योंकि वक्र लम्बाई और इसके तैतिव एडिप के अन्तर बहुत करे होता है और स्पर्श रेखा से इसके उहवाधर नापे जाते हैं।

वक्र कि लम्बाई =  $l = \frac{a^2 - b^2}{c}$

$$l = \frac{a^2 - b^2}{c}$$

\* Super Elevation (वाह्योत्थान)

वाहरी उन्नत (Super Elevation) सड़क या रेल पथ के सक्रिय भाग में वाहरी किनारे की जितनी आंतरिक किनारे के लिये उठाया जाता है।



① शून्य चक्र पर साहस्यपूर्वक चले रहते

② पलटने का प्रय नहीं रहता है।

③ वाह सीधी सड़क वाली गति विचलन के पुनर्ग्रहण करते हैं।

④ शत पर वाह अपनी-अपनी किना में स्थितिमान रहते हैं।

⑤ जितना दूरी आपस में टकराने का प्रयत्न करता है उतना कम होता है।

① सड़क के लिए Super Elevation →

$$e = \frac{BV^2}{gR}$$

- B = सड़क चौड़ाई (m)
- V = चाल (m/sec)
- R = त्रिज्या (m)
- g = गुरुत्वीय चरण

② रेलमार्ग के लिए →

$$e = \frac{bv^2}{gR}$$

b = रेल चौड़ाई (m)